

ФЕДЕРАЛЬНОЕ АГЕНТСТВО ЖЕЛЕЗНОДОРОЖНОГО ТРАНСПОРТА
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Петербургский государственный университет путей сообщения
Императора Александра I»
(ФГБОУ ВО ПГУПС)

Кафедра «Автоматика и телемеханика на железных дорогах»

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА
дисциплины
**«АВТОМАТИКА ТЕЛЕМЕХАНИКА И СВЯЗЬ НА ЖЕЛЕЗНОДОРОЖНОМ
ТРАНСПОРТЕ » (Б1.Б.27)**
для специальности
23.05.04 «Эксплуатация железных дорог»

по специализации
«Магистральный транспорт»

Форма обучения – очная, заочная

Санкт-Петербург
2018

ЛИСТ СОГЛАСОВАНИЙ

Рабочая программа рассмотрена и обсуждена на заседании кафедры
«Автоматика и телемеханика на ж. д.»
Протокол № 8 от «24» 04 2018 г.

Заведующий кафедрой
«Автоматика и телемеханика на ж. д.»
«24» 04 2018 г.



А.Б. Никитин

СОГЛАСОВАНО

Заведующий кафедрой
«Управление эксплуатационной
работой»
«25» 04 2018 г.



А.Г.. Котенко

Председатель методической комиссии
факультета Управление перевозками и
логистика
«25» 04 2018 г.



Т.Г. Сергеева

1. Цели и задачи дисциплины

Рабочая программа составлена в соответствии с ФГОС ВО, утвержденным 17.октября.2016 № 1289 по специальности 23.05.04 «Эксплуатация железных дорог», по дисциплине «Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте».

Целью изучения дисциплина является изучение студентами технических средств железнодорожной автоматики и телемеханики.

Для достижения поставленной цели решаются следующие задачи:

- формирование у обучающихся знаний по конструкции, способам управления, построению, проектированию, монтажу и обслуживанию напольного технологического оборудования систем железнодорожной автоматики;
- обучение студентов использованию полученных знаний на практике.

2. Перечень планируемых результатов обучения по дисциплине, соотнесенных с планируемыми результатами освоения основной профессиональной образовательной программы

Планируемыми результатами обучения по дисциплине являются: приобретение знаний, умений, навыков и/или опыта деятельности. В результате освоения дисциплины обучающийся должен:

Знать:

- структуру систем автоматики и телемеханики на перегонах и станциях;
- структуру автоматизированных систем управления поездной и маневровой работой;
- элементы устройств автоматики и телемеханики;
- интервальное регулирование движения поездов;
- эксплуатацию устройств автоматики и телемеханики;
- основы теории безопасности, соотношение между надёжностью и безопасностью железнодорожной транспортной системы;
- показатели безопасности движения;
- устройства автоматизированной диагностики состояния подвижного состава;
- устройства автоматизированной диагностики состояния пути и стрелочных переводов.

Уметь:

- определять параметры электрических цепей постоянного и переменного тока;
- различать и выбирать электрические аппараты для типовых электрических цепей;

- применять электрические машины для типовых механизмов и машин;
- читать электрические схемы систем управления исполнительными машинами.

Владеть:

- способностью применять знания в области электротехники и электроники для разработки и внедрения технологических процессов, технологического оборудования и технологической оснастки, средств автоматизации и механизации».

Приобретенные знания, умения, навыки и/или опыт деятельности, характеризующие формирование компетенций, осваиваемые в данной дисциплине, позволяют решать профессиональные задачи, приведенные в соответствующем перечне по видам профессиональной деятельности в п. 2.4 общей характеристики основной профессиональной образовательной программы (ОПОП).

Изучение дисциплины направлено на формирование следующей **обще профессиональных компетенций (ОПК):**

- готовностью к использованию основных прикладных программных средств, пользованию глобальными информационными ресурсами, современными средствами телекоммуникации при обеспечении функционирования транспортных систем (ОПК-8)

Изучение дисциплины направлено на формирование следующих **профессиональных компетенций (ПК)**, соответствующих виду профессиональной деятельности, на который ориентирована программа специалитета:

Производственно-технологическая деятельность:

- готовностью к эксплуатации автоматизированных систем управления поездной и маневровой работой, использованию информационных систем мониторинга и учета выполнения технологических операций (ПК-12).

Область профессиональной деятельности обучающихся, освоивших данную дисциплину, приведена в п. 2.1 ОПОП.

Объекты профессиональной деятельности обучающихся, освоивших данную дисциплину, приведены в п. 2.2 ОПОП.

3. Место дисциплины в структуре основной образовательной программы

Дисциплина «Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте» (Б1.Б.27) относится к базовой и является обязательной.

4. Объем дисциплины и виды учебной работы

Для очной формы обучения:

Вид учебной работы	Всего часов	Семестры	
		VI	VII
Контактная работа (по видам учебных занятий)	80	48	32
В том числе:			
– лекции (Л)	48	32	16
– практические занятия (ПЗ)	16	-	16
– лабораторные работы (ЛР)	16	16	-
Самостоятельная работа (СРС) (всего)	64	33	31
Контроль	36	27	9
Форма контроля знаний		экз.	зач. КР
Общая трудоемкость: час / з.е.	180/5	108/3	72 / 2

Для заочной формы обучения:

Вид учебной работы	Всего часов	Курс
		III
Контактная работа (по видам учебных занятий)	24	24
В том числе:		
– лекции (Л)	12	12
– практические занятия (ПЗ)	-	-
– лабораторные работы (ЛР)	12	12
Самостоятельная работа (СРС) (всего)	143	143
Контроль	13	13
Форма контроля знаний	экз. зач КР	экз. зач. КР
Общая трудоемкость: час / з.е.	180/5	180/5

5. Содержание и структура дисциплины

5.1 Содержание дисциплины

№ п/п	Наименование раздела дисциплины	Содержание раздела
Модуль 1. Основные понятия систем железнодорожной автоматики и телемеханики		
1.	Раздел 1. Основные положения	Основные понятия и определения систем железнодорожной автоматики и телемеханики (СЖАТ). Классификация СЖАТ. Понятие «Безопасность движения поездов» (БДП) и роль СЖАТ. Требования ПТЭ и других нормативных документов к системам железнодорожной автоматики и телемеханики.
2.	Раздел 2. Эксплуатационные основы железнодорожной автоматики	Сигналы, сигнализация и сигнальные устройства. Устройство светофоров различного назначения. Обеспечение БДП в системах интервального регулирования движения поездов. Сигнализация перегонных светофоров. Расстановка светофоров на перегонах Обеспечение БДП при поездных и маневровых передвижениях на станциях. Сигнализация станционных светофоров. расстановка светофоров на станциях.
Модуль 2. Устройства и системы железнодорожной автоматики и телемеханики		
3.	Раздел 3. Основные устройства систем железнодорожной автоматики и телемеханики (СЖАТ)	Стрелочный электропривод. Назначение и классификация электроприводов. Рельсовая цепь. Назначение и классификация рельсовых цепей. Режимы работы рельсовой цепи и условия их выполнения. Станционные и перегонные рельсовые цепи при автономной тяге, при электротяге постоянного и переменного тока. Особые виды рельсовых цепей (разветвленные, горочные, длинные, неограниченные, для маневровых районов промышленного транспорта).
4.	Раздел 4. Системы интервального регулирования движения поездов	Общие принципы построения системы и устройств полуавтоматической и автоматической блокировки, их классификация, области применения и требования к ним. Системы полуавтоматической блокировки, их устройство, работа, область применения и способы кош роля состояния перегонных участков пути (счет осей, использование РЦ и др.). Автоблокировка постоянного тока с импульсными рельсовыми цепями, ее устройство, работа и область применения. Числовая кодовая система автоблокировки, ее устройство, работа и область применения. Принципы построения систем автоматической

		<p>блокировки с тональными рельсовыми цепями и централизованным размещением оборудования на станциях</p> <p>Назначение, классификация и область применения устройств автоматической локомотивной сигнализации (АЛС).</p> <p>Принципы построения систем АЛС числового кода, путевые и локомотивные устройства, их функционирование.</p>
5.	Раздел 5. Станционные системы железнодорожной автоматики и телемеханики	<p>Общие функции. Электрическая централизация и ее назначение. Требования ПТЭ к устройствам ЭЦ. Объекты управления и контроля. Общая структура систем ЭЦ.</p> <p>Структуры устройств релейной централизации для малых станций, их отличительные особенности, устройства электропитания.</p> <p>Структуры устройств централизации крупных станций, принципы маршрутного управления стрелками и светофорами. Блочные системы маршрутной централизации, особенности построения и работы их схем.</p> <p>Компьютерные и компьютерно-релейные системы ЭЦ, принципы их построения и особенности применения.</p>
6.	Раздел 6. Системы диспетчерского управления и контроля движением поездов	<p>Общие принципы и назначение устройств диспетчерского контроля и технической диагностики. Система частотного диспетчерского контроля (ЧДК) и ее модификации. Новые системы диспетчерского контроля (АПК-ДК, АС-ДК).</p> <p>Понятие о кодовых системах централизации. Требования ПТЭ, эксплуатационно-технические характеристики. Загрузка линии кодовыми приказами. Циклические системы диспетчерской централизации (системы «Нева», «Луч»), область применения, общая схема устройств, принцип действия и работа устройств.</p> <p>Компьютерные системы диспетчерской централизации (системы «Диалог», «Сетунь» и др.), область применения, общая схема устройств, принцип действия и работа устройств. .</p>
7.	Раздел 7. Системы механизации и автоматизации сортировочных горок	<p>Задачи механизации и автоматизации сортировочных горок, их особенности. Устройства сигнализации и управления на горках, эксплуатационные требования, предъявляемые к ним.</p> <p>Вагонные замедлители, их классификация, устройство и принцип действия. Горочные рельсовые цепи и путевые датчики.</p> <p>Принцип действия и устройство горочной автоматической централизации. Программно-задающие устройства. Пульты управления механизированных и автоматизированных сортировочных горок.</p>

5.2 Разделы дисциплины и виды занятий

Для очной формы обучения:

№ п/п	Наименование раздела дисциплины	Л	ПЗ	ЛР	СРС
1	Раздел 1: Основные положения	6	2		9
2	Раздел 2: Эксплуатационные основы железнодорожной автоматики	6	2		9
3	Раздел 3: Основные устройства систем железнодорожной автоматики и телемеханики (СЖАТ)	6	2	6	8
4	Раздел 4: Системы интервального регулирования движения поездов	9	3	6	10
5	Раздел 5: Станционные системы железнодорожной автоматики и телемеханики	9	3	4	10
6	Раздел 6: Системы диспетчерского управления и контроля движением поездов	6	2		9
7	Раздел 7: Системы механизации и автоматизации сортировочных горок	6	2		9
Итого		48	16	16	64

Для заочной формы обучения:

№ п/п	Наименование раздела дисциплины	Л	ПЗ	ЛР	СРС
1	Раздел 1: Основные положения	2			20
2	Раздел 2: Эксплуатационные основы железнодорожной автоматики	2			20
3	Раздел 3: Основные устройства систем железнодорожной автоматики и телемеханики (СЖАТ)	2		4	21
4	Раздел 4: Системы интервального регулирования движения поездов	2		4	21
5	Раздел 5: Станционные системы железнодорожной автоматики и телемеханики	2		4	21
6	Раздел 6: Системы диспетчерского управления и контроля движением поездов	1			20
7	Раздел 7: Системы механизации и автоматизации сортировочных горок	1			20
Итого		12		12	143

6. Перечень учебно-методического обеспечения для самостоятельной работы обучающихся по дисциплине

№ п/п	Наименование раздела	Перечень учебно-методического обеспечения
1	Раздел 1: Основные положения	Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте: учеб. пособие / В.В. Сапожников и др.; под ред. В.В. Сапожникова. – М.: ФГБОУ «Учебно-методический центр по образованию на железнодорожном транспорте», 2011. – 288 с.
2	Раздел 2: Эксплуатационные основы железнодорожной автоматики	Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте: учеб. пособие / В.В. Сапожников и др.; под ред. В.В. Сапожникова. – М.: ФГБОУ «Учебно-методический центр по образованию на железнодорожном транспорте», 2011. – 288 с. Эксплуатационные основы автоматики и телемеханики: Учебник для вузов ж.-д. транспорта /Вл.В. Сапожников, И.М. Кокурин, В.А. Кононов, А.А. Лыков, А.Б. Никитин; под ред. проф. Вл.В. Сапожникова. – М.: Маршрут, 2006. – 247 с. Журнал «Автоматика, связь, информатика» Журнал «Железные дороги мира»
3	Раздел 3: Основные устройства систем железнодорожной автоматики и телемеханики (СЖАТ)	Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте: учеб. пособие / В.В. Сапожников и др.; под ред. В.В. Сапожникова. – М.: ФГБОУ «Учебно-методический центр по образованию на железнодорожном транспорте», 2011. – 288 с. Аркатов В.С. и др. Рельсовые цепи. Анализ работы и техническое обслуживание. М.: «Транспорт». 1990. – 295с. Системы автоматики и телемеханики на железных дорогах мира: учебное пособие для вузов ж.-д. транспорта / Пер. с англ.; под ред. Г. Тега, С. Власенко. - М.: Интекст, 2010. – 496 с Журнал «Автоматика, связь, информатика» Журнал «Железные дороги мира»
4	Раздел 4: Системы интервального регулирования движения поездов	Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте: учеб. пособие / В.В. Сапожников и др.; под ред. В.В. Сапожникова. – М.: ФГБОУ «Учебно-методический центр по образованию на железнодорожном транспорте», 2011. – 288 с. Федоров, Н.Е. Релейные и микроэлектронные системы интервального регулирования движения поездов. В 2 ч. Ч. 1: учеб. пособие для студ. вузов спец. "АТС на ж.-д. трансп." / Н. Е. Федоров ; М-во трансп. РФ, Федер.

		<p>агентство ж.-д. трансп., рек. УМО СамГАПС. – Самара : СамГАПС, 2006. – 167 с. Федоров Н.Е. Современные системы автоблокировки с тональными рельсовыми цепями. – Самара: СамГАПС, 2004. – 132 с. Журнал «Автоматика, связь, информатика» Журнал «Железные дороги мира»</p>
5	Раздел 5: Станционные системы железнодорожной автоматики и телемеханики	<p>Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте: учеб. пособие / В.В. Сапожников и др.; под ред. В.В. Сапожникова. – М.: ФГБОУ «Учебно-методический центр по образованию на железнодорожном транспорте», 2011. – 288 с. Кононов В.А., Лыков А.А., Никитин А.Б. Основы проектирования электрической централизации промежуточных станций: Учеб. пособие для вузов ж.-д. трансп./ Под ред. В.А. Кононова – М.: УМК МПС России, 2002.–316 с. Станционные системы автоматики и телемеханики: Учеб. для вузов ж.-д. трансп. /Вл.В. Сапожников, Б.Н. Елкин, И.М. Кокурин, Л.Ф. Кондратенко, В.А. Кононов; Под редакцией Вл.В. Сапожникова. – М.: Транспорт, 1997. – 432 с. Журнал «Автоматика, связь, информатика» Журнал «Железные дороги мира»</p>
6	Раздел 6: Системы диспетчерского управления и контроля движением поездов	<p>Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте: учеб. пособие / В.В. Сапожников и др.; под ред. В.В. Сапожникова. – М.: ФГБОУ «Учебно-методический центр по образованию на железнодорожном транспорте», 2011. – 288 с. Журнал «Автоматика, связь, информатика» Журнал «Железные дороги мира»</p>
7	Раздел 7: Системы механизации и автоматизации сортировочных горок	<p>Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте: учеб. пособие / В.В. Сапожников и др.; под ред. В.В. Сапожникова. – М.: ФГБОУ «Учебно-методический центр по образованию на железнодорожном транспорте», 2011. – 288 с. Журнал «Автоматика, связь, информатика» Журнал «Железные дороги мира»</p>
8	Курсовая работа	<p>Оборудование промежуточной станции электрической централизацией стрелок и сигналов: метод. указания для курсовой работы студентов, обучающихся по специальности 23.05.04 «Эксплуатация железных дорог», дисциплине «Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте» / Сост. А.А. Лыков, Д.С. Марков, А. Г. Кабецкий. – СПб. :ФГБОУ ВПО ПГУПС, 2014. – 50с.</p>

7. Фонд оценочных средств для проведения текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации обучающихся по дисциплине

Фонд оценочных средств по дисциплине является неотъемлемой частью рабочей программы и представлен отдельным документом, рассмотренным на заседании кафедры и утвержденным заведующим кафедрой.

8. Перечень основной и дополнительной учебной литературы, нормативно-правовой документации и других изданий, необходимых для освоения дисциплины

8.1 Перечень основной учебной литературы, необходимой для освоения дисциплины

1. Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте: учеб. пособие / В.В. Сапожников и др.; под ред. В.В. Сапожникова. – М.: ФГБОУ «Учебно-методический центр по образованию на железнодорожном транспорте», 2011. – 288 с.
2. Горелик, А.В. Системы железнодорожной автоматики, телемеханики и связи. В 2 частях. Часть 1. [Электронный ресурс] : учебник / А.В. Горелик, Д.В. Шалягин, Ю.Г. Боровков [и др.]. — Электрон. дан. — М. : УМЦ ЖДТ (Учебно-методический центр по образованию на железнодорожном транспорте), 2012. — 272 с. — Режим доступа: http://e.lanbook.com/books/element.php?pl1_id=4165
3. Горелик, А.В. Системы железнодорожной автоматики, телемеханики и связи. В 2 частях. Часть 2. [Электронный ресурс] : учебник / А.В. Горелик, Д.В. Шалягин, Ю.Г. Боровков [и др.]. — Электрон. дан. — М. : УМЦ ЖДТ (Учебно-методический центр по образованию на железнодорожном транспорте), 2012. — 205 с. — Режим доступа: http://e.lanbook.com/books/element.php?pl1_id=4166

8.2 Перечень дополнительной учебной литературы, необходимой для освоения дисциплины

1. Эксплуатационные основы автоматики и телемеханики: Учебник для вузов ж.-д. транспорта /Вл.В. Сапожников, И.М. Кокурин, В.А. Кононов, А.А. Лыков, А.Б. Никитин; под ред. проф. Вл.В. Сапожникова. – М.: Маршрут, 2006. – 247 с.
2. Аркатов В.С. и др. Рельсовые цепи. Анализ работы и техническое обслуживание. М.: «Транспорт». 1990. – 295 с.
3. Системы автоматики и телемеханики на железных дорогах мира: учебное пособие для вузов ж.-д. транспорта / Пер. с англ.; под ред. Г. Тега, С. Власенко. - М.: Интекст, 2010. – 496 с.
4. Федоров, Н.Е. Релейные и микроэлектронные системы интервального регулирования движения поездов. В 2 ч. Ч. 1: учеб. пособие для студ.

вузов спец. "АТС на ж.-д. трансп." / Н. Е. Федоров ; М-во трансп. РФ, Федер. агентство ж.-д. трансп., рек. УМО СамГАПС. – Самара : СамГАПС, 2006. – 167 с.

5. Федоров Н.Е. Современные системы автоблокировки с тональными рельсовыми цепями. – Самара: СамГАПС, 2004. – 132 с.
6. Кононов В.А., Лыков А.А., Никитин А.Б. Основы проектирования электрической централизации промежуточных станций: Учеб. пособие для вузов ж.-д. трансп./ Под ред. В.А. Кононова – М.: УМК МПС России, 2002.–316 с.
7. Станционные системы автоматики и телемеханики: Учеб. для вузов ж.-д. трансп. /Вл.В. Сапожников, Б.Н. Елкин, И.М. Кокурин, Л.Ф. Кондратенко, В.А. Кононов; Под редакцией Вл.В. Сапожникова. – М.: Транспорт, 1997. – 432 с.

8.3 Перечень нормативно-правовой документации, необходимой для освоения дисциплины

1. ГОСТ Р 53431-2009. Автоматика и телемеханика железнодорожная. Термины и определения – М.: Федеральное агентство по техническому регулированию и метрологии, 2009. – 26с.

8.4 Другие издания, необходимые для освоения дисциплины

1. Основные элементы систем железнодорожной автоматики и телемеханики: Методические указания к лабораторной работе УПП-1 для студентов специальности «Управление процессами перевозок» / В.П. Молодцов // СПб.: ПГУПС, 2003 – 16 с.
2. Стрелочные электроприводы железнодорожной автоматики: Методические указания к лабораторной работе УПП-3 для студентов специальности «Управление процессами перевозок» /А.А. Красногор, В.П. Молодцов // СПб.: ПГУПС, 2002 – 14 с.
3. Рельсовые цепи: Методические указания к лабораторной работе УПП-15 для студентов специальностей «Управление процессами перевозок», «Проводная связь», «Радиосвязь», «Информационные системы» / Д.С. Марков, В.А. Соколов // СПб.: ПГУПС, 2013 – 29 с.
4. Полуавтоматическая блокировка: Методические указания к лабораторной работе УПП-2 для студентов специальности «Управление процессами перевозок» / А.А. Иванов, В.П. Молодцов // СПб.: ПГУПС, 2002 – 15 с.
5. Системы автоматической блокировки: Методические указания к лабораторной работе УПП-21 для студентов специальностей «Управление процессами перевозок», «Проводная связь», «Радиосвязь», «Информационные системы» / Д.С. Марков, В.А. Соколов // СПб.: ПГУПС, 2010 – 36 с.
6. Электрическая централизация. Управление движением поездов на станциях: Методические указания к лабораторной работе УПП-9 для студентов специальности «Организация перевозок и управление на транспорте (железнодорожном)» / А.А. Лыков, В.П. Молодцов // СПб.: ПГУПС, 2009 – 26 с.

7. Оборудование промежуточной станции электрической централизацией стрелок и сигналов: метод. указания для курсовой работы студентов, обучающихся по специальности 23.05.04 «Эксплуатация железных дорог», дисциплине «Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте» / Сост. А.А. Лыков, Д.С. Марков, А. Г. Кабецкий. – СПб. :ФГБОУ ВПО ПГУПС, 2014. – 50с.
8. Журнал «Автоматика, связь, информатика»
9. Журнал «Железные дороги мира»

9. Перечень ресурсов информационно-телекоммуникационной сети «Интернет», необходимых для освоения дисциплины

1. Личный кабинет обучающегося и электронная информационная образовательная среда. [Электронный ресурс]. – Режим доступа: <http://sdo.pgups.ru> (для доступа к полнотекстовым документам требуется авторизация)?
2. Электронная библиотечная сеть ibooks.ru [Электронный ресурс]. Режим доступа: <http://ibooks.ru>
3. Электронная библиотечная сеть ЛАНЬ [Электронный ресурс]. Режим доступа: <http://e.lanbooks.com>

10. Методические указания для обучающихся по освоению дисциплины

Порядок изучения дисциплины следующий:

1. Освоение разделов дисциплины производится в порядке, приведенном в разделе 5 «Содержание и структура дисциплины». Обучающийся должен освоить все разделы дисциплины с помощью учебно-методического обеспечения, приведенного в разделах 6, 8 и 9 рабочей программы.

2. Для формирования компетенций обучающийся должен представить выполненные типовые контрольные задания или иные материалы, необходимые для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, предусмотренные текущим контролем (см. фонд оценочных средств по дисциплине).

3. По итогам текущего контроля по дисциплине, обучающийся должен пройти промежуточную аттестацию (см. фонд оценочных средств по дисциплине).

11. Перечень информационных технологий, используемых при осуществлении образовательного процесса по дисциплине, включая перечень программного обеспечения и информационных справочных систем

Перечень информационных технологий, используемых при осуществлении образовательного процесса по дисциплине:

- технические средства (проектор, интерактивная доска);
- методы обучения с использованием информационных технологий (демонстрация мультимедийных материалов);
- электронная информационно-образовательная среда Петербургского государственного университета путей сообщения Императора Александра I [Электронный ресурс]. Режим доступа: <http://sdo.pgups.ru>.

Дисциплина обеспечена необходимым комплектом лицензионного программного обеспечения, установленного на технических средствах, размещенных в специальных помещениях для самостоятельной работы: операционная система Windows, MS Office.

12. Описание материально-технической базы, необходимой для осуществления образовательного процесса по дисциплине

Материально-техническая база обеспечивает проведение всех видов учебных занятий, предусмотренных учебным планом по специальности 23.05.04 «Эксплуатация железных дорог» и соответствует действующим санитарным и противопожарным нормам и правилам.

Она содержит:

- помещения для проведения лекционных и практических занятий (занятий семинарского типа), лабораторных работ, курсового проектирования, укомплектованных специализированной учебной мебелью и техническими средствами обучения, служащими для представления учебной информации большой аудитории (настенным экраном с дистанционным управлением, маркерной доской, мультимедийным проектором, интерактивной доской и другими информационно-демонстрационными средствами). В случае отсутствия в аудитории технических средств обучения для предоставления учебной информации используется переносной проектор и маркерная доска (стена). Для проведения занятий лекционного типа используются учебно-наглядные материалы в виде презентаций, которые обеспечивают тематические иллюстрации в соответствии с рабочей программой дисциплины;
- помещения для проведения групповых и индивидуальных консультаций;
- помещения для проведения текущего контроля и промежуточной аттестации;
- помещения для самостоятельной работы оснащенные компьютерной техникой с возможностью подключения к сети «Интернет» и обеспечением доступа в электронную информационно-образовательную среду;
- помещения для хранения и профилактического обслуживания учебного оборудования.

Разработчик, доцент
«20» апреля 2018 г.



В.Б. Соколов